DOI:10.16450/j.cnki.issn.1004-6801.2024.01.017

# 温变下基于奇异谱分析的机电阻抗损伤识别法

陈文捷, 肖 黎, 屈文忠 (武汉大学工程力学系 武汉,430072)

摘要 为消除温度变化对损伤识别的影响,采用奇异谱分析(singular spectrum analysis,简称SSA)方法处理阻抗信 号以分离不受温度变化影响的信号分量,提出结合t-分布随机邻域嵌入(t-distribution stochastic neighbor embedding,简称t-SNE)与K均值聚类算法的无监督机器学习方法,进一步处理信号分量实现损伤识别。为验证该 方法的可行性,以螺栓组连接的铝板结构作为实验对象进行温度变化工况下螺栓松动机电阻抗损伤识别实验。结 果表明,应用SSA方法得到的信号分量能在温度变化影响下有效识别螺栓松动状态,各工况识别准确率均达到 98%以上,证明了所提出方法对消除温度变化影响的有效性。

关键词 损伤检测;机电阻抗;温度变化;奇异谱分析;t-分布随机邻域嵌入 中图分类号 TH113.1

### 引 言

近年来,应用压电材料的机电阻抗(electromechanical impedance,简称EMI)无损检测技术在航空 航天等领域的结构健康监测中应用广泛[1]。该方法 最早由Liang等<sup>[2]</sup>提出,具有成本低、设备轻、能耗低 以及对微小损伤灵敏度高等优点。EMI检测技术 利用了压电材料的压电效应[3],通过耦合剂将压电 片连接到待测结构上,对压电片施加激励信号并采 集阻抗谱。当结构出现损伤时,引起结构机械阻抗 的变化,由于压电片的电阻抗与待测结构的机械阻 抗耦合,压电片的阻抗谱也随之发生变化,因此可以 通过监测阻抗谱变化实现对结构的损伤检测[45],但 将其用于实际工程结构中仍存在一些挑战<sup>[6]</sup>。EMI 无损检测方法使用的压电材料具有明显的热电效 应,温度变化会导致阻抗谱发生偏移,偏移在有效频 率范围内并不恒定,而是随着频率的增加而增加<sup>[7]</sup>。 环境温度变化会使阻抗谱发生偏移和幅值改变,导 致损伤识别的可靠度下降。

为了消除温度对EMI损伤识别的影响,已有大 量学者进行了研究。Lim等<sup>[8]</sup>使用基于核主成分分 析(kernel principal component analysis,简称KPCA) 的数据归一化方法减少了受温度变化引起的损伤识 别误判。Park等<sup>[9]</sup>使用改进的均方根偏差度量受温 度影响的阻抗谱频率与幅度的偏移。Koo等<sup>[10]</sup>采用 有效频移(effective frequency shift,简称 EFS)方法 补偿温度影响,将测得的阻抗谱相对于基准工况进 行频移。杨景文等<sup>[11]</sup>采用 EFS 方法和人工神经网 络方法分别对阻抗信号进行温度补偿,得出人工神 经网络方法的补偿效果更加明显。上述研究均需已 知结构在具体环境温度下对应的无损工况阻抗信号 来进行补偿,无法在长期的未知温变条件下监测结 构是否发生损伤。

笔者提出基于 SSA 温变工况下 EMI 损伤识别 方法,以螺栓组连接的铝板结构为研究对象进行温 变工况下螺栓松动阻抗监测实验。利用完好工况采 集的阻抗信号,分析温变对损伤识别的影响及利用 SSA 方法消除该影响的机理。同时,结合t-SNE 与 K均值聚类算法的无监督机器学习方法进行损伤识 别。为避免直接对高维数据处理造成的计算复杂 性,采用 t-SNE 流形学习方法获取蕴含在原始高维 空间中的低维流形,得到阻抗信号在低维空间的特 征,并对降维后的损伤特征进行 K均值聚类从而实 现损伤识别。

# 1 SSA方法消除温变对阻抗信号影响 原理

SSA方法是一种基于多元统计学原理的非参数谱估计方法<sup>[12]</sup>。在EMI损伤识别过程中,采用该

<sup>\*</sup> 国家自然科学基金资助项目(51975581) 收稿日期:2021-12-27;修回日期:2022-02-18

方法的基本思想是假定所需处理的阻抗信号是由一些信号分量组合而成,这些信号分量包含了原始信号的环境温度、损伤等信息,通过SSA算法将这些信号分量分离,获得与损伤相关的信号分量,从而消除温度影响对损伤表征的干扰。

SSA方法的数学模型为

$$Y = \sum_{i=1}^{d} \sqrt{\lambda_i} U_i V_i^{\mathrm{T}}$$
(1)

其中: Y为长度为N的阻抗信号的嵌入矩阵;  $\sqrt{\lambda_i}$ 为 信号矩阵的第i个奇异值;  $U_i$ 和 $V_i$ 分别为矩阵Y的 第i个左右特征向量;  $V_i^{T}$ 为 $V_i$ 的转置。

对测得的一系列阻抗信号,每条信号具有N个 采样频率点。每条信号可表示为

$$\mathbf{y} = (y_1, y_2, \cdots, y_N) \tag{2}$$

将信号向量以一定的长度L嵌入矩阵Y中

$$Y = (y_{ij})_{i,j=1}^{L,K} = \begin{bmatrix} y_1 & y_2 & \cdots & y_K \\ y_2 & y_3 & \cdots & y_{K+1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ y_L & y_{L+1} & \cdots & y_N \end{bmatrix}$$
(3)

其中:L为窗口长度且2<L<N;K=N-L+1。

矩阵 Y所有反对角线上的元素相等,也称为 Hankel矩阵。计算  $YY^{T}$ 并对其进行奇异值分解,  $\sqrt{\lambda_{1}} \ge \sqrt{\lambda_{2}} \ge \cdots \ge \sqrt{\lambda_{d}} \ge 0$ 为阻抗信号矩阵 Y的 奇异值,奇异值按所包含信号信息量的大小进行排 序。涵盖原始数据大小的能力可通过贡献率进行比 较,第*i*个奇异值的贡献率  $g_{i}$ 及前  $k(k \le d)$ 个奇异 值的累计贡献率 g 的计算公式分别为

$$g_i = \sqrt{\lambda_i} / \sum_{j=1}^d \sqrt{\lambda_j} \times 100\%$$
(4)

$$g = \sum_{i=1}^{k} \sqrt{\lambda_i} / \sum_{j=1}^{d} \sqrt{\lambda_j} \times 100\%$$
 (5)

设  $d = L^*$ ,  $L^* = \min\{L, K\}$ ,  $V_i = Y^T U_i / \sqrt{\lambda_i}$ ,  $i = 1, 2, \dots, d_o$  矩阵 Y可以表示为 $d^-$ 阶初等矩 阵的和

$$Y = Y_1 + Y_2 + \dots + Y_d \tag{6}$$

其中: $Y_i = \sqrt{\lambda_i} U_i V_i^{\mathrm{T}}$ ; rank $(Y_i) = 1$ , 奇异值分解即 将原始信号分解为信号分量和的过程。

将初等矩阵  $Y_i$ 的下标(i = 1, 2, ..., d)分解为p个不相交的子集  $I_1, I_2, ..., I_p$ ,设第  $I_n$ 组包含子集  $I = {i_1, i_2, ..., i_m}, 则$ 

$$Y_{I_{s}} = Y_{i_{1}} + Y_{i_{2}} + \dots + Y_{i_{s}}$$
 (7)  
原始矩阵 Y 被分解为

 $Y = Y_{I_1} + Y_{I_2} + \dots + Y_{I_p} = (y_{ij})_{i,j=1}^{L,K}$ (8)

选取集合 I<sub>1</sub>, I<sub>2</sub>, …, I<sub>p</sub>的过程即为分组。分组是 为了分离信号向量中的加性成分,本质上是对奇异 值的分离与组合的过程。阻抗信号一般表示为

$$Y = H + I \tag{9}$$

其中:H为有效信号;I为噪声信号。

通常认为前几个较大的奇异值包含主要有效信息,因此在损伤识别过程中一般只考虑前几阶奇 异值。

重构是对矩阵 Y 中的每一个分量 Y<sub>I</sub>,进行对角 平均的过程,以获得与原始信号长度一致的信号分 量。定义

$$K^* = \max(L, K) \tag{10}$$

$$y_{ij}^{*} = \begin{cases} y_{ij} & (L < K) \\ y_{ii} & (L \ge K) \end{cases}$$
(11)

重构后的信号 $S_{I_a} = (s_0, s_1, \dots, s_{N-1})$ ,对角平均 算法表示为

$$s_{k} = \begin{cases} \frac{1}{K+1} \sum_{m=1}^{k+1} y_{m,k-m+2}^{*} & (0 \leq k < L^{*}-1) \\ \frac{1}{L^{*}} \sum_{m=1}^{L^{*}} y_{m,k-m+2}^{*} & (L^{*}-1 \leq k < K^{*}) \\ \frac{1}{N-K} \sum_{m=k-K^{*}+2}^{N-K^{*}+1} y_{m,k-m+2}^{*} & (K^{*} \leq k < N) \end{cases}$$

$$(12)$$

对矩阵分量  $Y_{I_a}$ 沿对角线方向求取满足 i + j = k + 2条件的所有元素的平均值,得到  $Y_{I_a}$ 对应的重构信号  $S_{I_a}$ ,将分组后的各矩阵分量进行对角化重构获得信号分量。消除温度变化对损伤识别的影响,采用 SSA 方法分离出信号分量中选取与损伤相关的信号分量。当采集阻抗信号温度保持稳定不变时,同一工况下的阻抗信号不会出现明显变化;当采集过程受温度变化的影响时,不同阻抗信号表征温度影响的信号分量会出现较大变化,而表征损伤的信号分量不会出现明显变化,其变化量小于表征温度影响的信号分量。基于此,仅使用温度变化下完好工况阻抗信号对损伤分量进行选取,比较采用SSA 获得的各阶信号分量的相对偏移量大小,相对偏移程度最小的信号分量即为损伤分量。

# 2 结合 t-SNE 与 K 均值聚类的损伤 识别

通过 SSA 方法能够分离出与损伤相关的信号

t-SNE 是一种非线性流形学习算法<sup>[13]</sup>,通过流 形学习可以实现高维数据的可视化,使数据在低维 空间中体现非线性高维数据的分布特征。所有温变 工况下分离出与损伤相关的信号分量可以表示为  $X = \{x_1, x_2, \dots, x_M\} \subseteq \mathbb{R}^N, 则 X 降到 n 维空间的低维$  $特征流形为<math>Z = \{z_1, z_2, \dots, z_M\} \subseteq \mathbb{R}^n, 存在非线性映$ 射 $f 使得 \forall z_j \in Z, f(z_j) = x_j, 其基本步骤如下。$ 

1) 求解2个信号分量的条件概率密度函数 p<sub>ii</sub>

$$p_{ji} = \frac{\exp\left(-\|x_i - x_j\|^2 / 2\sigma_i^2\right)}{\sum_{k \neq i} \exp\left(-\|x_i - x_k\|^2 / 2\sigma_i^2\right)}$$
(13)

其中: *o*<sub>i</sub>为以*x*<sub>i</sub>为中心的高斯分布方差, 由给定的困惑度和二分搜索确定。

2) 计算信号分量的联合概率密度 p<sub>ij</sub>

$$\phi_{ij} = \frac{p_{j|i} + p_{i|j}}{2n} \tag{14}$$

3) 初始化低维空间的特征数据Z<sup>(0)</sup>

$$\boldsymbol{Z}^{(0)} = \{\boldsymbol{z}_1, \boldsymbol{z}_2, \cdots, \boldsymbol{z}_M\}$$
(15)

4)利用自由度为1的*t*分布计算低维空间特征

数据的联合概率密度
$$f_{ij}$$
和梯度 $\frac{\partial O}{\partial Z}$ 分别为

$$f_{ij} = \frac{\left(1 + \|\boldsymbol{z}_{i} - \boldsymbol{z}_{j}\|^{2}\right)^{-1}}{\sum_{k \neq l} \left(1 + \|\boldsymbol{z}_{k} - \boldsymbol{z}_{l}\|^{2}\right)^{-1}}$$
(16)

$$\frac{\partial C}{\partial \boldsymbol{z}_{i}} = 4 \sum_{j} (p_{ij} - f_{ij}) (\boldsymbol{z}_{i} - \boldsymbol{z}_{j}) (1 + \|\boldsymbol{z}_{i} - \boldsymbol{z}_{j}\|^{2})^{-1}$$
(17)

其中:C为定义的代价函数,且C= $\sum_{i} \sum_{j} p_{ij} \log_2 \frac{p_{ij}}{f_{ij}}$ 。

5) 更新输出,获得低维映射的数据

 $Z^{(h)} = Z^{(h-1)} + \alpha \frac{\partial C}{\partial Z} + m(h) \left( Z^{(h-1)} - Z^{(h-2)} \right)$ (18) 其中:h为迭代次数;  $\alpha$ 为学习率; m为动量因子;  $\frac{\partial C}{\partial Z}$ 为目标函数的梯度。

6) 迭代步骤4,5至h次,获得高维数据在低维 空间的数据集合。

通过t-SNE流形学习挖掘嵌入在高维空间的低 维流形,分别获得各条信号分量的低维表示 $Z = \{z_1, z_2, \dots, z_M\} \subseteq \mathbb{R}^n, 其中: z_1, z_2, \dots, z_M$ 分别为信号 分量对应的降维后的特征。将这些特征作为损伤指标,利用K均值聚类对结构进行损伤识别。K均值 聚类是一种无监督分类方法,仅按照数据距离的相 似程度来分类。该方法首先需要确定类别数量k, 随机选择k个值作为初始的聚类中心,计算每个样本与k个聚类中心的距离,将样本分别归为与初始 聚类中心距离最小的类;然后,分别计算每一类别类 间距的平均值,作为新的k个聚类中心,重复这个过 程直至满足收敛条件,则迭代结束<sup>[14]</sup>,得到样本分到 不同类别的聚类结果以实现损伤识别。图1为笔者 提出的温变工况下基于SSA的EMI损伤识别方法 流程。



利用t-SNE降维获得损伤特征 — 基于K均值聚类的损伤识别

图1 温变工况下基于SSA的EMI损伤识别方法流程

Fig.1 The specific flow of EMI damage identification method based on SSA under changing temperature conditions

## 3 温变工况下螺栓松动阻抗监测实验

为验证笔者提出方法消除温度影响的可行性, 以螺栓组连接的铝板结构为实验对象,进行温变工 况下螺栓松动阻抗监测损伤识别研究。实验装置如 图2所示,由机电阻抗健康监测系统和实验试件2 部分组成。如图2(a)所示,机电阻抗健康监测系统 用于采集不同工况下的阻抗信号,由NIPXIe-1082 机箱、NI PXIe-8840 控制器、NI PXIe-6124 多功能 I/O模块和NITB-2706接线盒组成。数据采集软 件为通过 LabVIEW 自主编程开发的螺栓松动损伤 阻抗在线监测系统,使用高低温交变实验箱(型号 LRHS-504B-LJ)改变试件环境温度。实验试件与 定力矩扳手如图2(b)所示,为连接3颗CT4.8级螺 栓的铝板,螺栓内外径分别为8和18mm。采用 STEMINC 公司生产的圆形压电片,厚度为 0.6 mm,直径为12 mm,粘贴在铝板中心。1,2,3号 螺栓与压电片的具体位置如图 2(c) 所示。通过 图 2(b) 所示的定力矩扳手实现不同松紧程度的螺 栓状态。当定力矩扳手显示力矩为20 N•m时,此时



(a) 机电阻抗结构健康监测系统 (a) EMI structural health monitoring system



(b) 实验试件与定力矩扳手 (b) experimental specimen and constant torque wrench



螺栓为紧固状态;当力矩为5N•m时,此时螺栓为松 动状态。

利用温度箱将环境温度设在10℃~40℃,EMI 健康监测系统在温度每上升2℃并稳定后采集阻抗 信号,激励电压设为1V,扫频范围设置为30kHz~ 50kHz,相邻两点的频率间隔为20Hz。3颗螺栓均 处于紧固状态为完好工况,存在单个或多个螺栓松 动状态为不同的损伤工况。各工况下的螺栓松紧状 态及信号组数如表1所示。需要说明的是,在温度 变化方式为上升或下降的实际工况下,采用SSA处 理完好工况的阻抗信号所选取的损伤分量在同一温 度下是不变的,因此本研究方法的处理结果不受温 度改变方式的影响。

表1	各工况	下的螺栓松紧>	伏态及信号组数

Tab.1 The loosening state of bolts and the number of signals under each working condition

	-g-uis unuti	each worning to	
工况	工况1	工况2	工况3
螺栓状态	1,2,3号螺 栓均紧固	2号螺栓松动	1,2,3号螺 栓均松动
信号组数	163	163	163

#### 4 损伤识别研究

温变工况下螺栓松动阻抗监测实验得到3种工况下的阻抗信号共489条,其中:工况1为完好工况, 工况2和工况3为损伤工况,每条信号包含1001个频率采样点。

#### 4.1 温变对损伤识别的影响

结构损伤识别使用适当的度量指标来完成的, 目前广泛使用的是均方根偏差(root-mean-square deviation,简称 RMSD),通过比较未知工况与完好 工况阻抗信号的偏离程度来实现。RMSD指数基 于欧几里得范数,计算方法为

RMSD = 
$$\sqrt{\sum_{k=\omega_{t}}^{\omega_{F}} \frac{\left[Z_{E,D}(k) - Z_{E,H}(k)\right]^{2}}{Z_{E,H}^{2}(k)}}$$
 (19)

其中: $Z_{E,H}(k)$ 和 $Z_{E,D}(k)$ 分别为结构在完好和损伤 工况下的阻抗信号; $\omega_I$ 为采集频段的起始频率; $\omega_F$ 为终止频率。

结构的固有频率(即阻抗谱中的共振峰)随着温度的升高而降低<sup>[15]</sup>,温度变化引起阻抗谱的频移如图3所示,分别为工况1的第1组和第80组阻抗谱,结构在同一工况不同温度下阻抗谱的共振峰出现了明显偏移。由于损伤识别是通过计算采集到的阻抗信号与基准信号的RMSD值来实现,在采集信号过程中温度时刻发生波动,当达到某一程度时温度影响带来的信号变化会覆盖损伤引起的变化,造成完好工况下阻抗信号的RMSD偏差较大,从而导致损伤识别的误判。

以工况1测得的第1组信号为基准,分别求得3 种工况下阻抗信号的 RMSD。各工况下的平均 RMSD 如图 4 所示。可以看到,当完好工况的 RMSD 仅受温度变化影响时,平均 RMSD 达到了 0.618 6,说明不同温度下的完好工况信号较基准信 号变化较大且完好工况与损伤工况的平均 RMSD 大小相近,温变对阻抗谱的影响掩盖了损伤特征,造 成基于 RMSD 的损伤识别方法失效,需要消除温度 对阻抗信号的影响以实现损伤识别。



图 3 温度变化引起阻抗谱的频移





Fig.4 Average RMSD under various working conditions

#### 4.2 SSA处理结果分析

利用SSA方法对完好工况下测得的阻抗信号 进行分析以选取损伤分量。在对阻抗信号进行 SSA处理前,需要选定合适的窗口长度。由于嵌入 矩阵是 Hankel 矩阵,即所有反对角线上的元素相 等,因此窗口长度应小于原始序列长度的一半。窗 口长度过小会,会导致可解释的分量无法分离;窗口 长度过大,原始序列被分解得越细。一般情况下,窗 口长度的选择没有通用的方法,需要与实际结合起 来进行分析。笔者在满足上述基本约定的前提下, 结合自相关函数法选取窗口长度。自相关函数法即 对同一条信号求不同频率点的互相关,通常认为选 择自相关函数首次跨越95%置信区间的滞后阶数 作为窗口长度,信号向量以窗口长度嵌入矩阵中,矩 阵的每列向量可以独立分析。图5为以工况1的第 1组信号为基准的自相关函数图。采集的信号长度 为1001,以滞后阶数500为起点依次向左进行选 择。当滞后阶数为413时,自相关函数首次达到 95%的置信区间(即图5中的蓝线),因此选定此时 的滞后阶数413作为窗口长度。

利用选定的窗口长度对工况1的阻抗信号进行 SSA处理。在分组过程中,一般认为选择前几阶奇



异值对应的信号分量矩阵进行重构,即可确保原始 信号的大部分有效信息,后几阶奇异值被认为是噪 声干扰而去除。奇异值的阶数选定由累积贡献率决 定。笔者选取使累积贡献率达到80%的前10阶奇 异值进行分析,将各阻抗信号前10阶奇异值对应的 信号矩阵分别进行重构,每条信号被分解为10条信 号分量。以工况1的第1组阻抗信号为例,阻抗信号 的SSA分解结果如图6所示。各阶信号分量分别蕴 含原始信号的环境温度、损伤等信息。各阶信号分





量在原始信号上的有效信息量占比由奇异值的大小 决定。由于占比大小存在差异性,无法直接通过比 较各条信号对应阶数的信号分量间的RMSD选取 损伤分量,因此笔者采用欧氏距离定义各阶信号分 量的相对偏离程度。欧氏距离计算公式为

$$d_{m}(\mathbf{X}, \mathbf{Y}_{k}) = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_{i} - y_{ki})^{2}}$$
(20)

其中:m = 1, 2, ..., 10; i = 1, 2, ..., 1001; X 为工况1第1组信号的第*m* $阶信号分量; <math>Y_k$ 为工况1其他信 号的第*m*阶信号分量;  $x_i$ 和  $y_k$ 分别为对应第*m*阶信 号分量的第*i*个频率采样点。

各阶信号分量欧氏距离的平均值越小,说明该 分量在温度影响下的差异性越小。前10阶信号分 量的平均欧氏距离如图7所示。第4阶信号分量的 平均欧式距离最小,说明该信号分量受温度影响较 小,能够表征结构的状态。因此,将其他阶信号分量 舍弃,仅保留第4阶信号分量,并将其作为损伤 分量。





Fig.7 The average Euclidean distance of the first ten signal components

#### 4.3 温变工况下的螺栓松动损伤识别

采用SSA方法提取3种工况下阻抗信号的第4 阶信号分量作为损伤分量,获得能够表征损伤特征 的矩阵维度为489×1001。其中:489为3种工况下 阻抗信号的损伤分量数量;1001为各损伤分量的长 度。为了避免高维数据造成的运算复杂性,采用t-SNE对损伤特征矩阵进行降维处理,并与KPCA和 局部线性嵌入(locally linear embedding,简称LLE) 这2种常见的非线性降维方法进行对比。

t-SNE算法中,困惑度反映了高维数据样本点 邻域集合内样本分布的信息熵。困惑度值越大,说 明数据分布越分散,高斯分布方差越大;反之方差越 小。因此,困惑度是对有效样本点邻域的平滑度 量。为进一步研究不同困惑度值的影响,对比其取 值区间为1~50下3种工况损伤识别的平均准确率, 将损伤分量降至三维特征空间并采用K均值聚类。 不同困惑度下的损伤识别平均准确率如图8所示。 当困惑度取值为20时,达到了最佳损伤识别准确率 99.39%;当困惑度取值大于20时,平均准确率始终 趋于稳定。因此,笔者选取困惑度为20,特征维 度为3。



图 8 不同困惑度下的损伤识别平均准确率

Fig.8 Average accuracy of damage identification under different prep

采用3种降维方法将维度为489×1001的损伤 特征矩阵降到维度为489×3的特征矩阵,即每条阻 抗信号以三维特征表示,分别记为特征1、特征2和 特征3。

图 9为LLE低维特征分布。每种工况类内间距 较大且 3种不同工况类间距较小,3种工况的三维特 征分布混叠严重,无法进行有效分辨。图 10为 KP-CA低维特征分布。该方法在一定程度上缩小了每 种工况类内间距,工况 1与工况 2,3 的类间距较大, 但工况 2与工况 3的类间距较小甚至出现了混叠现 象,造成工况 2,3 无法有效区分。图 11为t-SNE低 维特征分布。可以看到,3种工况的三维特征分布 明显聚集为 3个簇,该方法不仅在很大程度上缩小 了每种工况类内间距,而且增大了 3种不同工况类 间距,3种工况的三维特征分布几乎未出现混叠情 况,说明采用 t-SNE降维方法基本可以将 3种工况 进行有效区分。

为进一步对比3种不同特征降维方法的分类准确率,分别将3种方法提取的三维特征采用K均值 聚类对损伤识别效果进行量化。将489组三维损伤 特征聚集为3个类别(即3种不同的工况),距离选择 平方欧氏距离,重复聚类1000次。3种降维方法的 损伤识别准确率如表2所示。

从表2可以看出:采用LLE方法降维得到的三 维损伤特征进行K均值聚类,对工况3的损伤识别



图9 LLE低维特征分布

Fig.9 Low dimensional feature distribution by using LLE



图 10 KPCA 低维特征分布

Fig.10 Low dimensional feature distribution by using KPCA





Fig.11 Low dimensional feature distribution by using t-SNE

表 2 损伤识别准确率 Tab.2 Damage identification accuracy

%

<b>吃</b> 4 七 计	损伤识别准确率			
<b>萨</b> 纽 万 伍	工况1	工况2	工况 3	
LLE	1.84	33.74	100	
KPCA	98.77	49.69	53.99	
t-SNE	98.77	99.39	100	

准确率达到100%,对工况1,2的损伤识别准确率仅 达到1.84%和33.74%,误判率极高,未能对3种工 况进行有效区分;采用KPCA方法降维得到的三维 损伤特征进行K均值聚类,对工况1的损伤识别准 确率达到98.77%,对工况2,3的损伤识别准确率仅 为49.69%与53.99%,损伤识别效果优于LLE方 法,但仍未能有效识别3种不同工况;采用t-SNE方 法降维得到的三维损伤特征进行K均值聚类,对3 种工况的损伤识别准确率分别达到98.77%, 99.39%和100%,几乎未出现误判,能够有效区分3 种不同工况,说明t-SNE在数据可视化与损伤分类 方面均优于LLE和KPCA,表现出其进行高维数据 特征降维的优越性。同时,高准确率的螺栓松动识 别结果验证了基于SSA方法选取的损伤分量能够 有效消除温度对损伤识别的影响。

### 5 结 论

1) 以螺栓组连接的铝板结构作为实验对象,进行了温变工况下螺栓松动阻抗监测实验,研究了温度及螺栓松动损伤对阻抗信号的影响。结果表明,温度变化会导致阻抗信号出现偏移和幅值改变,造成采用RMSD的损伤识别方法失效。

2)为消除温度对损伤识别的影响,采用SSA方 法对完好工况的阻抗信号进行分析以选取损伤分 量,提取了3种工况下阻抗信号的损伤分量,并结合 t-SNE与K均值聚类的损伤识别方法,对3种工况 的损伤分量进行特征提取与聚类以实现损伤识别过 程。结果表明,不同工况的识别准确率均达到了 98%以上,有效区分了不同程度的螺栓松动状态, 验证了SSA方法消除温度对损伤识别影响的有 效性。

3) t-SNE与KPCA,LLE的对比结果表明,基于t-SNE降维方法的聚类结果明显优于KPCA与LLE,验证了结合t-SNE与K均值聚类的机器学习方法对不同程度螺栓松动识别的可行性。

参考文献

- ZUO C Y, FENG X, ZHANG Y, et al. Crack detection in pipelines using multiple electromechanical impedance sensors[J]. Smart Materials and Structures, 2017, 26(10): 104004.
- [2] LIANG C, SUN F P, ROGERS C A. Electromechanical impedance modeling of active material systems [J]. Smart Materials and Structures, 1996, 5(2):171-186.
- [3] 任凯,张子涵,杜飞,等.基于阻抗法的多螺栓连接预紧 扭矩检测试验研究[J].动力学与控制学报,2018, 16(5):467-472.

REN Kai, ZHANG Zihan, DU Fei, et al. Experimental study on multi-bolt connection pre-tightening torque testing based on impedance method[J]. Journal of Dynamics and Control, 2018, 16(5): 467-472. (in Chinese)

 [4] 揭小落,肖黎,屈文忠.载荷影响下的机电阻抗协整
 结构损伤识别方法[J].振动、测试与诊断,2020, 40(3):526-534.

JIE Xiaoluo , XIAO Li, QU Wenzhong. Structural damage identification under load based on electromechanical impedance co-integration[J]. Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis, 2020, 40(3): 526-534. (in Chinese)

 [5] 李继承,林莉,孟丽娟,等.激励电压对压电阻抗法检 测灵敏度的影响[J].振动、测试与诊断,2013,33(3): 421-425.

LI Jicheng, LIN Li, MENG Lijuan, et al. Influence of excitation voltage on testing sensitivity of electro-mechanical impedance method [J]. Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis, 2013, 33(3): 421-425. (in Chinese)

- [6] LANGONE R, REYNDERS E, MEHRKANOON S, et al. Automated structural health monitoring based on adaptive kernel spectral clustering [J]. Mechanical Systems and Signal Processing, 2017, 90: 64-78.
- [7] WANDOWSKI T, MALINOWSKI P H, OSTACHOWICZ W M. Delamination detection in CFRP panels using EMI method with temperature compensation [J]. Composite Structures, 2016, 151: 99-107.
- [8] LIM H J, KIM M K, SOHN H, et al. Impedance based damage detection under varying temperature and loading conditions [J]. NDT & E International, 2011, 44(8): 740-750.
- [9] PARK G, KABEYA K, CUDNEY H H, et al. Impedance-based structural health monitoring for temperature varying applications[J]. JSME International Journal Series A, 1999, 42(2): 249-258.
- [10] KOO K Y, PARK S, LEE J J, et al. Automated impedance-based structural health monitoring incorporating effective frequency shift for compensating temperature effects [J]. Journal of Intelligent Material Systems and Structures, 2009, 20(4): 367-377.
- [11] 杨景文,朱宏平,王丹生,等.基于EMI损伤检测技术的温度补偿研究[J].土木工程与管理学报,2014,

31(3): 7-11, 33.

YANG Jingwen, ZHU Hongping, WANG Dansheng, et al. Temperature compensation research of damage detection technology based on EMI method[J]. Journal of Civil Engineering and Management, 2014,31(3):7-11, 33.(in Chinese)

- [12] 伍宗伟,姚敏立,马红光,等.基于奇异谱分解的微机 械加速度计振动噪声抑制方法[J].振动与冲击, 2014,33(5):71-75.
  WU Zongwei, YAO Minli, MA Hongguang, et al. Denoising method for MEMS accelerometers based on singular spectral analysis [J]. Journal of Vibration and
- Shock, 2014, 33(5): 70-75. (in Chinese)
  [13] VAN DER MAATEN L, HINTON G. Visualizing data using t-SNE [J]. Journal of Machine Learning Research, 2008, 9(2605): 2579-2605.
- [14] 李元,白岩松.改进主成分分析的KNN故障检测研究
  [J].沈阳化工大学学报,2018,32(4):366-371.
  LI Yuan, BAI Yansong. KNN fault detection based on principal component research [J]. Journal of Shenyang Institute of Chemical Technology, 2018, 32(4): 366-371. (in Chinese)
- [15] BAPTISTA F G, BUDOYA D E, DE ALMEIDA V A D, et al. An experimental study on the effect of temperature on piezoelectric sensors for impedancebased structural health monitoring [J]. Sensors, 2014, 14(1): 1208-1227.



第一作者简介:陈文捷,女,1999年12 月生,硕士生。主要研究方向为结构健 康监测。

E-mail: chenwenjie@whu.edu.cn

通信作者简介:肖黎,女,1975年8月 生,博士、硕士生导师。主要研究方向 为复杂结构动力学建模、基于振动的结 构健康监测、爆炸冲击载荷作用下建筑 物的毁伤效应分析、转子动力学分析与 故障诊断。

E-mail: xiaolily@whu.edu.cn