基于应变能量分布变化的大跨桥损伤识别

曾 成1,2, 徐赵东1

(1.东南大学混凝土及预应力混凝土结构教育部重点实验室 南京,210096)(2.苏州工业园区设计研究院 苏州,215021)

摘要 为满足结构在线健康监测大量数据快速计算的要求,以测试的应变信号为基础,探究结构在不同输入下的 损伤识别方法。该方法在传统的以曲率模态为基础的能量损伤指标理论上,提出基于应变能量分布变化的损伤指 标法(DIM),通过损伤前后结构的响应求出结构各单元的相对应变比能,获得各单元的DIM,进而根据其峰值位置 和大小判别结构损伤位置与损伤度。采用该方法对一大跨斜拉桥进行数值分析,结果表明,该方法能够准确地识别 出结构的损伤位置,且对结构在损伤前后受不同激励作用的情况均有效,抗噪声污染能力较强。

关键词 损伤识别;应变能量分布;大跨斜拉桥;应变频响函数;损伤指标法 中图分类号 U446.2;U446.3

引 言

大跨斜拉桥结构使用期间由于环境等各种不利 因素的影响,在结构上积累起裂缝、腐蚀和变形,造 成结构局部刚度降低。一旦发生工程意外,后果不堪 设想。因此,研究大跨斜拉桥结构的损伤识别方法具 有重要意义。目前部分学者[1-4]在该领域进行了一些 理论研究和试验探索。1991年, Pandey 等通过计 算,研究了曲率模态的变化与损伤的关系,清华大学 邓焱也做过类似的计算,并通过对位移模态的差分 运算求取应变模态。郑明刚分析了应变模态应用于 桥梁健康监测的可行性,并指出高阶应变模态相对 低价应变模态而言对损伤更为敏感。但实际工程中 由于测量技术的限制,复杂结构的高阶模态往往测 试不到,因此许多学者提出了基于不完备模态和扩 展模态技术的损伤识别方法,但仅限于数值模拟计 算,而且对结构发生的多处损伤也无法全部精确识 别出来。为了避免结构模态参数的求解,徐赵东提出 了损伤识别的能量法,但要求损伤前后激励一致,离 实际工程应用仍有不少工作要做。因此,在前人的研 究成果上,笔者提出了基于应变的频响函数能量谱 损伤指标DIM,不仅避免了复杂的模态计算,而且在 损伤指标中剔除了激励的影响,能识别出结构的多 处损伤。

基于应变能量分布变化的损伤指 标法

1.1 损伤变量定义

对于一般的弹塑性材料,可以用受损材料的有 效刚度表征材料的损伤,定义损伤度

$$= 1 - (EI)^d / (EI)^u \tag{1}$$

其中:(EI)",(EI)^d 分别为材料无损和有损时的有效刚度。

受损构件在受环境作用时,其内部各点损伤状 态不一,相应的损伤度的值也不同。为简便,设受损 构件内部各点的损伤量相同,损伤度可作为损伤因 子定位构件的损伤以及可表征其损伤程度。

1.2 基于应变的频响函数能量谱

α

应变在工程中容易获得,但工程中获得的动应 变一般受激励的影响,不能直接完全反应结构的内 在动力特征。为了在获得的动应变中剔除激励的影 响,由文献[5-6]可知,可以通过频响函数实现这一 目的。为此笔者提出了基于应变的频响函数

$$H_{lp}^{\epsilon}(\omega) = \varepsilon_{l}(\omega) / f_{p}(\omega)$$
 (2)

工程中,频响函数可通过互功率谱密度函数除 以自功率谱密度函数获得

$$H_{lp}^{\varepsilon}(\omega) = G_{pp}^{\varepsilon}(\omega) / G_{p}^{f}(\omega)$$
(3)

其中:G_l^ε(ω)为用平均周期图方法处理得到的随机

^{*} 国家支撑计划资助项目(编号:2011BAK02B03);江苏省"333"高层次人才培养资助项目;江苏省六大人才高峰资助项目 收稿日期:2010-05-11;修改稿收到日期:2010-09-25

振动的激力 $f_{\rho}(\omega)$ 和响应应变 $\varepsilon(\omega)之间的平均单边$ $互 谱密度; <math>G_{\rho\rho}^{f}(\omega)$ 为激励力 $f_{\rho}(\omega)$ 的平均单边自谱 密度。

如果式(3)中响应信号存在噪声,而激励信号不 存在噪声,则按照上式(3)计算将得到频响函数的最 佳估计,它与激励力无关,且抗噪性能强^[7]。可以得 到基于应变的频响函数能量谱为

$$e_{h} = \int_{-\infty}^{\infty} |H_{lp}^{\varepsilon}(\omega)|^{2} \mathrm{d}\omega \qquad (4)$$

1.3 损伤指标 DIM

Kim 等^[8]在模态灵敏度的基础上,根据结构损 伤前后模态特性的发展形成了DIM。笔者本文运用 该思想,将此指标应用到梁单元的频响函数能量谱 上,而不局限于单一的曲率模态。

假设梁分成N个单元,如图1所示。

1	2	3	 j	 <i>n</i> -1

公式推导如下:

梁的应变能为

$$U = \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{l} EI\left(\frac{\partial^{2}v}{\partial x^{2}}\right)^{2} \mathrm{d}x \mathrm{d}\omega$$
 (5)

其中:v为梁的挠度。

梁的位移响应为

$$Y = \sum_{i=1}^{m} q_r \varphi_r \tag{6}$$

模态权重q,是由于激励信号中不同频率段的激励成分决定的,因此在同一激励下,各种模态的权重 也为q_r。由此可得弯曲产生的挠度

$$v = \sum_{i=1}^{m} q_r \varphi_r \tag{7}$$

梁轴向应变为

$$\boldsymbol{\varepsilon}(x,\boldsymbol{\omega}) = \sum_{i=1}^{n} q_{i} \boldsymbol{\phi}_{i}$$
(8)

其中: ø, 为r阶曲率模态。

梁的应变为曲率,应变模态也称为曲率模态

$$\varepsilon(x,\omega) = \frac{\mathrm{d}^2 v}{\mathrm{d}x^2} = \sum_{i=1}^m q_i \frac{\mathrm{d}^2 \varphi_i}{\mathrm{d}x^2} \tag{9}$$

结合式(8)可得

$$\phi_r = \mathrm{d}^2 \varphi_r / \mathrm{d} x^2 \tag{10}$$

将式(2,4,9)代入式(5),得到梁在外激励持续 作用下的能量

$$U = \frac{1}{2} \int_{0}^{l} EI \int_{-\infty}^{+\infty} (\varepsilon(x,\omega))^{2} d\omega dx =$$
$$\frac{1}{2} \int_{0}^{l} EI \int_{-\infty}^{+\infty} (H_{lp}^{\varepsilon}(x,\omega))^{2} d\omega dx =$$

$$\frac{1}{2} \int_{0}^{l} EIe_{h}(x) \mathrm{d}x \qquad (11)$$

其中: l 为梁的长度。

第 j 单元梁的应变能为

$$U_{j} = \frac{1}{2} \int_{a_{j}}^{a_{j+1}} (EI)_{j} e_{h}(x) \mathrm{d}x \qquad (12)$$

则第 j 单元对整体的相对比能为:

$$F_{j} = \frac{U_{j}}{U} = \frac{\frac{1}{2}(EI)_{j} \int_{a_{j}}^{a_{j+1}} e_{h}(x) dx}{U}$$
(13)

其中:当j单元尺寸足够小时,(EI);可以看成常数。

结构的损伤主要发生在某一局部区域,可以假 设结构损伤前后各区域的相对比能保持不变为

$$F_i^{\rm u} = F_i^{\rm d} \tag{14}$$

其中:上标d表示破坏后的状态;上标u表示未破坏时的状态。

如果第k单元发生破坏,则

$$\frac{\frac{1}{2}(EI)_{k}^{\mathsf{u}}\int_{a_{k}}^{a_{k+1}}\mathbf{e}_{h}^{\mathsf{u}}(x)\mathrm{d}x}{U^{\mathsf{u}}} = \frac{\frac{1}{2}(EI)_{k}^{\mathsf{d}}\int_{a_{k}}^{a_{k+1}}\mathbf{e}_{h}^{\mathsf{d}}(x)\mathrm{d}x}{U^{\mathsf{d}}}$$

(15)

假设梁在全长范围内其弹性刚度*EI*为常数,那 么上式可以写成破坏区域刚度的比值

$$(\text{DIM})_{k} = \frac{(EI)_{k}^{u}}{(EI)_{k}^{d}} = \frac{\int_{a_{k}}^{a_{k+1}} e_{h}^{d}(x) dx / \int_{0}^{t} e_{h}^{d}(x) dx}{\int_{a_{k}}^{a_{k+1}} e_{h}^{d}(x) dx / \int_{0}^{t} e_{h}^{u}(x) dx}$$
(16)

由于理论误差、计算误差、模型误差以及噪声等 因素的影响,不发生损伤的单元 DIM 值会在1 附近 波动;因此,通过概率分布趋势取得变量 β 以考虑这 些误差引起的 DIM 值的波动:当(DIM)_k>1+ β 时 第 k 单元发生损伤;当(DIM)_k \leqslant 1+ β 时,第 k 单元 未发生损伤。

将式(1)代人式(16),可得DIM 与损伤度α的关 系为

$$(\text{DIM})_k = \frac{(EI)_k^u}{(EI)_k^d} = \frac{1}{1-\alpha}$$
 (17)

$$\alpha = 1 - 1/(\text{DIM})_k \tag{18}$$

1.4 噪声影响

工程中测试的应变数据不可避免的会受到噪声 的影响,考虑如下

 $\varepsilon(t) = \tilde{\varepsilon}(t) + \mu\% \times \operatorname{rand}(n) \times \max|\varepsilon(t)|$ 其中: μ 为加入噪声的百分水平; randn(n)为随机产 生的服从正态分布的随机数列; $\varepsilon(t)$ 为含噪声污染 的损伤识别输入数据。

2 数值分析验证

2.1 模型说明和计算

为了验证 DIM 的损伤识别方法,笔者选取了 1个三跨(200 m+400 m+200 m)的斜拉桥模型,桥 以及箱梁模型如图2 所示。



图2 斜拉桥模型和箱梁模型(单位:m)

假设箱梁单元2(坐标:-13~-8 m)和单元38 (坐标:-284~-276 m)两处同时发生损伤,损伤 量分别为10%,30%和70%,用来模拟轻微、中等、严 重损伤工况。由于Taft和El Centro两种波的频谱特 性相差大,共同反应了一般的地震输入过程,具有广 泛的代表性。将它们作为输入激励时,能将结构的各 种动力特征都激发出来。因此,选用Taft和El Centro 波作为结构损伤前后的两种不同输入激励。

分析的各种工况如表1所示,计算出各种工况的DIM 值如图 3~图7所示。

表 1	损伤工况	耒

编号	单元2和38损伤量/%	噪声
1	10	无
2	10	5 %
3	30	无
4	30	10%
5	70	10%

2.2 DIM 损伤识别效果

由图 3、图 5 可知,在无噪声污染的工况下,不论 发生何种程度的损伤,大部分单元的 DIM 值在 1 附 近,表明这些单元没有发生损伤。图中的 DIM 的峰 值处对应的单元即为发生损伤的单元。通过各种工 况的对比可以发现,DIM 损伤指标可以准确地识别 出损伤单元的位置,但与损伤处相邻区域单元的 DIM 值有所改变。因此,需通过 DIM 的突变峰值判 断损伤的发生。



图 3 工况 1 各单位损伤指标

2.3 噪声对 DIM 指标识别效果的影响

在有噪声的工况下,如图4、图6所示。对于轻微 损伤工况(图4),由于噪声百分比相对损伤程度比较 接近,使得图4中误判了两处没有发生损伤的单元。 但对于中度损伤的工况,图5(无噪声)和图6(有噪





图 7 工况 5 各单元损伤指标

声)几乎相同,表明DIM 指标抗噪能力很强的特性。

2.4 DIM 指标对损伤程度的判断

为了进一步确定结构中各单元的损伤量,可以 通过式(18)计算出损伤单元的损伤程度,并与理论 假设进行对比,对比的结果见表2、表3。

表 2 单元 2 损伤程度 %						
理论损伤程度	DIM	计算损伤度α	误差			
10	1.28	21.87	11.87			
30	1.99	49.80	14.80			
70	11.6	91.37	18.37			
表 3 单元 38 损伤程度						
理论损伤程度	DIM	计算损伤度α	误差			
10	1.13	11.50	1.50			
30	1 5 1	0.0 77	2 77			
00	1.91	33.11	3.11			

由表 2、表 3 可知,通过 DIM 值计算出的损伤程 度 α 比理论值偏大一点,可以推出计算得到的损伤 单元的 DIM 值较真实值偏大,即式(16)后的β是正 值。在工程应用上,通过大量数据的统计趋势及概率 分析求得β,从而降低对损伤程度的估计误差。

3 结 论

 1)该方法避免了用结构的模态参数作为损伤 识别的输入参数,计算快捷简便,满足结构在线健康 监测系统的要求。

2) 损伤区域的DIM 较为突出,能定位损伤单元 和确定损伤程度。

3) DIM 与结构损伤前后的不同输入激励无 关,工程应用前景好。

参考文献

[1] 袁爱民,戴航,孙大松. 基于 EI 及 MAC 混合算法的斜 拉桥传感器优化布置[J]. 振动、测试与诊断,2009,29 (1):55-59. Yuan Aimin, Dai Hang, Sun Dasong. Optimal sensor placement of cable-stayed bridge using mixed algorithm based on effective independence and modal assurance criterion methods [J]. Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis, 2009, 29 (1): 55-59. (in Chinese)

- [2] 董聪,范立础,陈肇元. 结构智能健康诊断的理论与方法[J].中国铁道科学,2002,23(1):11-22.
 Dong Cong, Fan Lichu, Chen Zhaoyuan. Theory and method for structural intelligent health diagnosis[J].
 China Railway Science, 2002, 23 (1): 11-22. (in Chinese)
- [3] 薛祥,霍达,滕海文.基于空间小波分析的桥梁损伤识别[J].中外公路,2005,25(6):92-95.
 Xue Xiang, Huo Da, Teng Haiwen. Damage detection for bridges based on spatial wavelet analysis[J]. Journal of China & Foreign Highway,2005,25(6):92-95. (in Chinese)
- [4] 赵学风,段晨东,刘义艳,等.基于小波包变换的支持向量机损伤诊断方法[J].振动、测试与诊断,2008,28
 (2):104-107.

Zhao Xuefeng, Duan Chendong, Liu Yiyan, et al. Diagnosis of structure damage by support vector machine based on wavelet packet transform[J]. Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis, 2008, 28 (2):104-107. (in Chinese)

- [5] Wu Zhishen, Xu Zhaodong. Energy damage detection strategy based on acceleration responses for long-span bridge structures [J]. Engineering Structures, 2007, 29:609-617.
- [6] 巫可益,徐赵东. 基于频响函数谱能量的网架损伤识别方法[J]. 工程力学,2009,26(11):179-183.
 Wu Keyi, Xu Zhaodong. Damage detection for reticulated structures based on spectrum energy of frequency response function [J]. Engineering Mechanics, 2009,26(11):179-183. (in Chinese)
- [7] 欧进萍,王光远.结构随机振动[M].北京:高等教育出版社,1995.
- [8] 李贵炳.结构损伤识别指标法及其实现[J].太原理工 大学学报,2003,34(5):613-618.
 Li Guibing. The index method on structural damage identification and its implementation [J]. Journal of Taiyuan University of Technology,2003,34(5):613-618. (in Chinese)

第一作者简介:曾欣,男,1987 年 8 月 生,硕士研究生。主要研究方向为桥梁 健康监测、城市基础设施物联网及大跨 结构。

E-mail:zhdxu@yahoo.com.cn