声频应力波实时检测分析仪

罗明璋^{1,2}, 王军民², 徐 菲², 张 辉²

(1. 长江大学电子信息学院 荆州,434023)

(2. 长江大学油气资源与勘查技术教育部重点实验室 荆州,434023)

摘要 针对目前国内桩基和锚杆质量检测仪的不足,采用CPLD+DSP+ARM 硬件平台,对声频应力波信号进行 24 位/1M 的浮点采集,应用小波变换和Hilbert 变换对声频应力波信号实时处理,提取声频应力波的瞬时信息,实 现快速,准确的无损检测,提高了现场测量的准确性和效率。通过高速公路上的锚杆质量检测,验证了该仪器性能。

关键词 声频应力波;小波变换;Hilbert 变换;嵌入式 中图分类号 TH89

引 言

目前声频应力波反射法广泛应用于基桩工程质 量检测中。该方法基于一维杆件的弹性振动理论, 将测桩体看作一维线性弹性杆,当桩顶受到激励后 产生应力波,应力波沿桩身传播过程中遇到不连续 界面(如缩径、夹泥、孔洞和离析等)和桩底面时产 生反射波,通过检测和分析反射波的走时、幅值和 相位特征,可以判断桩的长度及完整性。但是在运 用该理论对桩基进行工程检测评定时,经常会出现 错判和漏判的现象^[11],主要原因为现场获得的波形 数据质量不高。目前国内工程领域使用的仪器大都 不具备实时分析的功能,现场工作人员只能凭肉眼 观察来判别采集波形的质量,检测质量受人为因素 的影响较大^[2-3]。

根据现有仪器的不足,结合工程实践,研制了基于CPLD+DSP+ARM的声频应力波实时检测分析仪。仪器将小波变换与Hilbert变换应用于声频应力波的实时处理中,现场工作人员根据处理结果判别数据是否有效,提高了工作效率。用自由响应的Hilbert变换识别模态固有频率和阻尼比。

1 声频应力波反射检测原理

当被测基桩直径d远远小于其长度L时,基桩

体中的弹性波传播速度远大于其围岩(或土体)的波 速,基桩可以基于一维杆件的波动理论分析处理。基 桩中传播的一维弹性波波动方程可以表示为

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{\gamma}{SE} \frac{\partial u}{\partial t} - \frac{1}{C^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0$$
(1)

其中: μ 为截面的纵向位移;x,t为空间、时间坐标 7为基桩周围介质的阻尼系数;S,E分别为基桩的 截面积及锚杆材料的弹性模量;C为基桩的纵波波 速: $C = \sqrt{E/\rho}$; ρ 为锚杆材料的质量密度。

在小阻尼情况下,式(1)解可近似简化为[1]

$$u = A e^{-\frac{\gamma}{2S\rho}t} e^{\omega \left(t \mp \frac{x}{C}\right)}$$
(2)

其中: $\frac{\gamma}{2S\rho}$ 为衰减因子; ω 为无阻尼条件下的圆频率。

由式(2)可见,波在传播过程中幅值随传播时间 的增加按指数规律衰减。当γ值不变时,S值或ρ值 愈小则波幅值随时间衰减愈快。

在由桩基、混凝土砂浆和围岩组成的体系中,由 桩基端部发射的声波经杆体向四周传播,在桩基与 砂浆、砂浆与围岩等界面发生入射、反射和透射,如 图(1)所示。入射波应力为σ_i、反射波应力σ_r与透射 波应力σ_i之间的关系分别为

$$\sigma_r = \frac{Z_2/Z_1 - 1}{Z_2/Z_1 + 1} \sigma_l \tag{3}$$

$$\sigma_i = \frac{2(Z_2/Z_1)(A_1/A_2)}{Z_2/Z_1 + 1} \sigma_l \tag{4}$$

其中: $Z = \rho CA$ 为波阻抗; ρ ,C,A分别为介质的密度、声速和截面积。

^{*} 国家自然科学基金资助项目(编号:400727001) 收稿日期:2011-11-26;修改稿收到日期:2012-01-23

由式(3)和式(4)及图1可以看出,当杆中某一 截面面积或材料性质发生改变时,将在该截面处发 生反射和透射,其反射和透射波的大小与截面面积 和波阻抗相对变化的程度有关。

如图 2 所示,与变截面杆相类似,在测量体系中 锚杆、砂浆、和围岩三者之间浇灌均匀密实时,应力波 的能量大部分透射到围岩体中,只有小部分能量反射 回来,且反射信号极有规律。当砂浆浇灌不均匀、不密 实时,空穴处将出现波阻抗变化面。采集信号中会迭 加强度不同的反射波信号,根据反射波位置和反射信 号的强弱,可确定桩基质量并为其分级^[4-5]。



图1 变截面杆中的入射波、反射波和透射波



图2 锚杆体系

2 硬件设计

如图 3 所示, 声频应力波实时检测分析仪由信 号发射、信号采集和信号处理 3 个模块组成。



图 3 声频应力波实时检测分析仪硬件原理框图

2.1 信号发射模块

信号发射模块由超磁发射探头和超磁发射控制 电路两部分组成。超磁发射探头使电信号转换为声 波信号。超磁发射控制电路接受来自ARM系统的 COM1口命令,控制探头的电压和保证同步触发。

2.2 信号采集模块

针对二次反射波信号很弱的特点,本设计基于 浮点放大技术进行声频应力波信号的采集,既保证 了数据采集系统的动态测量范围,又兼顾到系统的 采集精度和速度。带浮点放大器的两级并行A/D转 换器由CPLD 控制,系统在小信号输入时放大较高 的倍数,以增加A/D 转换的有效位数。双端口RAM 作为 A/D 转换与 DSP 之间的桥梁,为高速数据传 输提供了硬件支持。

2.3 信号处理模块

信号处理模块由DSP(TMS320VC5509A)系统 和ARM(S3C2440)系统组成。DSP系统负责从双口 RAM 读取数据,并对数据进行小波变换、Hilbert 变 处理,然后将原始数据和处理结果通过HPI口送到 ARM系统。ARM系统对接收到的数据进行显示、 保存,并提供人机接口让操作人员对测量结果进行 即时分析。另外,ARM系统还集成了Ethernet USB,SD卡,COM 口和外设进行数据交换。

3 软件设计

3.1 系统软件结构

该系统软件(见图4)按其运行的硬件平台可分



图 4 声频应力波实时检测分析仪软件结构

为3部分,即CPLD控制采集软件、DSP数据处理软件和ARM后台处理软件。

3.2 CPLD 控制采集软件

CPLD 控制两级A/D 实现对声频信号的24 位/ M 采集,并将采集到的数据写到双口RAM。8 位高 速A/D 对信号进行预采样,经过预采样得到的数值 在时钟 CLK 的上升沿锁存到可编程逻辑器件中, 在时钟 CLK 的下降沿输出编码值,送入由8 位D/A 和运算放大器组成的程控增益放大电路,然后将放 大后的信号送入16 位A/D 进行采样,并将采样得到 的 16 位数据与预采样的 8 位数据一起写到双口 RAM 中。其控制时序如图 5 所示。



3.3 DSP 数据处理软件

DSP 数据处理软件对原始数据进行FFT 分析、 小波变换、Hilbert 变换,从中提取信号的频谱特征、 相位突变等信息,为解释人员综合评价被测物体的 长度和质量提供依据。软件流程如图6所示。



图 6 DSP 数据处理流程

DSP 接收到 ARM 命令后,开始监测双口 RAM 的状态,当双口 RAM 半满信号有效时,读取双口 RAM 的数据;然后对数据进行 FFT 变换,通过对信号的频谱进行分析的结果选定小波变换的窗函数和 尺度等参数;接着将进行小波去噪后的数据进行

Hilbert 变换,并提取信号的瞬时相位信息;最后将 原始数据和处理的中间结果通过HPI 接口一起上传 给 ARM 供测量人员分析。

3.4 ARM 后台处理软件

ARM 后台处理软件系统在 ARM-Linux 操作 系统平台下实现,从下到上包括 4 层:底层驱动程 序、Linux 操作系统、Qt/Embedded 库、应用层。其 主要功能包括:a. 接收 DSP 的 HPI 口数据,包括原 始数据和处理后的数据;b. 提供人机接口供现场工 作人员分析;c. 保存原始数据和分析结果。图7 为系 统采集分析界面。



图 7 ARM 系统采集显示界面

4 试验效果

某电站隧道中同一根6.00 m 长、直径28 mm 已 灌浆且凝固期已满的锚杆分别测量 3 次,试验曲线 如图 8 所示。

由3次测量的原始波形来看,各次测点的原始 波形都不相同。测点1的原始波形噪声大,与测点2-3的形态相差比较大,但经上述方法的处理后,在 6.00 m附近均有突变点,而且从瞬时相位分析中的 变化规律可以观察到,6 m后相位变化的周期明显 增长,即信号的频率明显降低,与声频应力波信号经 过一次反射后高频成分明显减小的结论吻合。

5 结束语

利用CPLD+DSP+ARM 搭建的硬件平台,实现了对声频应力波信号的高精度浮点放大采集,充分利用DSP 技术和ARM 技术的优势,将FFT 变换、小波变换与 Hilbert 变换结合应用于声频应力波的 实时分析处理中,快速、准确地提取信号特征。该方案设计的声频应力波检测分析仪弥补了传统仪器的 不足,提高了测量的准确性和效率,具有较好的市场 前景。



参考 文献

- [1] 王军民,陈义群,陈华. 高速公路锚杆锚固质量检测技术研究[J]. 地球物理学进展,2004,19(4):782-785.
 Wang Junmin, Chen Yiqun, Chen Hua. Reseach on a-chor bar quality nondestructive testing tenique on high-way[J]. Progress in Geophysics, 2004,19(4): 782-785. (in Chinese)
- [2] Zou D H, Cui Y, Madenga V, et al. Effects of frequency and grouted length on the behavior of guided ult rasonic waves in rock bolts[J]. International Journal of Rock Mechanics & Mining Sciences, 2007, 44 (6):813-819.
- Zhan G C S, Zou D H, Madenga V. Numerical simulation of wave propagation in grouted rock bolt s and the effect s of mesh density and wave frequency [J]. International Journal of Rock Mechanics & Mining Sciences, 2006, 43 (4):634-639.
- [4] Beard M D, Lowe M J S. Non-destructive testing of

rock bolts using guided ultrasonic waves[J]. Intl Journal of Rock Mechanics & Mining Science, 2003(40) 527-536.

[5] 王成,恽寿榕. 应力波理论在动测锚杆锚固质量中的应用[J]. 地震工程与工程振动,2001,21 (3):6-9.
Wang Cheng, Yun Shourong. Application of stress wave theory to dynamic measurement of bolt bonding integrity[J]. Earthquake Engineering and Engineering Vibration, 2001,21(3):6-9. (in Chinese)

第一作者简介:罗明璋,男,1978年10 月生,讲师、博士。主要研究方向为地球 探测信息技术。曾发表《An audiofrquency stree wave reflection method for engineering evaluation of pile testing》(《2010 International Conference on Computer Application and System Modeling (ICCASM 2010)》)等论文。 E-mail; luomingzh@163.com