Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis

doi:10.16450/j.cnki.issn.1004-6801.2016.03.012

车削加工颤振稳定性可靠度蒙特卡罗法仿真

黄贤振, 许乙川, 张义民, 谭学飞

(东北大学机械工程与自动化学院 沈阳,110819)

摘要 在工程实际中,车削系统刚度、阻尼及切削力等参数的随机性严重影响车削加工的稳定性。针对此问题,提 出了一种车削加工再生型颤振稳定性可靠度计算方法。考虑随机因素的影响,采用蒙特卡罗数值模拟方法,研究 车削加工再生型颤振稳定性的统计分布规律。建立车削加工再生型颤振动力学模型,采用拉氏变换获取机床车削 的极限切削宽度及所对应的主轴转速。根据数控车床切削系统动力学参数的分布信息抽取样本,代入再生型颤振 模型进行计算,获取极限切削宽度的样本,并统计其概率特性,以实际切宽是否小于极限切宽为判别条件提出一种 基于蒙特卡罗模拟的车削加工再生型颤振稳定性可靠度预测方法。

关键词 再生型颤振;数控车床;可靠性;稳定性 中图分类号 TH112.1

引 言

在数控切削加工过程中,切削振动严重影响工 件的加工质量和生产效率。研究表明,切削振动往 往是由系统内部的"再生反馈"所引起的,这类振动 被称为自激振动(即颤振)^[1]。根据反馈量和反馈方 式的不同,切削颤振大体可以分为再生型切削颤振、 振型耦合型切削颤振和负摩擦型切削颤振。其中, 再生型切削颤振是金属切削加工过程中最主要的颤 振形式,也是对加工影响最显著的因素^[2]。文献[3] 建立了切削颤振动力学分析模型,研究了切削颤振 的相位特性。文献[4]着重研究了轴向切削力与陀 螺效应对颤振稳定性的影响,并开展了动态切削实 验验证了理论模型的正确性。文献[5]分别在频域 和时域范围内提出了铣削加工颤振稳定性分析模 型,并通过实验验证了所提出模型的正确性。文 献[6]研究了一种应用连续小波特征和多类球支持 向量机进行铣削系统颤振预报的方法。文献[7]通 过对阻尼器的刚度、阻尼参数进行优化抑制车削颤 振。文献[8]研究了数控机床子系统振动耦合对加 工稳定性的影响。文献「9]建立了重型铣削机床的 稳定性分析模型,并以此模型为基础开展了工艺规 划与刀具选择过程优化研究。

上述研究中,通常将切削参数信息视为确定、无 误差的,而在实际工程问题中,确定性因素极少,大 部分都是随机因素。这些不确定因素是工程实际中 所固有的,对金属切削过程有着不可忽视的影响。 传统切削颤振稳定性分析模型忽略了不确定因素的 影响,势必会造成一定的分析误差。因此,按照确定 性方法制定出来的切削加工方案,在工程应用中很 可能会出现性能偏差,往往难以实现预期的效果。 笔者综合考虑随机因素对金属切削颤振的影响,采 用蒙特卡罗数值模拟方法,提出一种金属切削过程 中颤振稳定性可靠度计算方法。

1 车削加工再生型颤振稳定性分析

车削加工再生型颤振是由于前一次车削加工所 形成的振纹与后一次车削振动位移之间的相位差导 致刀具切削厚度的不同而引起的颤振^[10]。常用再 生型车削颤振系统动力学模型如图1所示。

根据图1所示动力学分析模型,再生型车削颤 振微分方程^[1-3]为

 $mq(t) + cq(t) + kq(t) = \Delta F_{a}(t) \cos(\beta - \alpha)$ (1) 其中:*m* 为车床振动系统的等效质量;*c* 为等效阻 尼;*k* 为等效刚度;β 为动态切削力 $\Delta F_{a}(t)$ 与刀具振 动方向的夹角;α 为主振方向 q(t)与刀具振动方向

^{*} 国家自然科学基金资助项目(51575094,51135003);教育部新世纪优秀人才支持计划资助(NCET-13-0103);中央高校 基本科研业务费资助项目(N140304003) 收稿日期:2014-05-22;修回日期:2014-09-12



图 1 再生型车削颤振系统动力学模型

Fig. 1 Dynamic model of regenerative turning chatter system

的夹角。

由切削厚度变化引起的动态切削力 ΔF_d(t)为

 $\Delta F_{a}(t) = k_{c}ba(t) = k_{c}b\left[\mu y(t - T) - y(t)\right]$ (2) 其中:b为切削宽度; k_c为单位切削宽度上的切削 刚度系数; y(t) = q(t) cosa为刀具振动位移;0< \mu< 1为前后两(转)次切削的重叠系数。

将式(2)代入到式(1)中,进一步整理可得再生 型车削颤振微分方程为

$$\ddot{y}(t) + 2\omega_n \dot{\zeta y}(t) + \omega_n^2 y(t) = K[y(t) - \mu y(t - T)]$$
(3)

其中: ω_n 为车削振动系统的固有角频率, $\omega_n^2 = k/m$; ζ 为阻尼比, $\zeta = c/2m\omega_n$; $u = \cos(\beta - \alpha)\cos\alpha$ 为方向

系数;
$$K = -\omega_n^2 k_c b u/k_c$$

设车削振动的动态响应为
 $y(t) = A \sin(\omega t + \varphi)$ (4)
将式(4)代入式(3)中,经过整理可得
 $\ddot{y}(t) + (2\omega_n \zeta - K\mu \sin(\omega T)/\omega)\dot{y}(t) +$

 $\begin{bmatrix} \omega_n^2 - K(1 - \mu \cos(\omega T)) \end{bmatrix} y(t) = 0 \quad (5)$ 对式(5)进行拉氏变换得车削颤振系统的特征 方程

$$s^{2} + (2\omega_{n}\zeta - K\mu\sin(\omega T) / \omega) s + \omega_{n}^{2} - K(1 - \mu\cos(\omega T)) = 0$$
(6)

车削振动系统的稳定性状况取决于特征方程根 $s=\sigma+i\omega$ 的性质,若 s 的实部 $\sigma>0$,系统处于失稳状态;若 $\sigma<0$,系统处于稳定状态;若 $\sigma=0$,系统处于 临界状态。令 $\sigma=0$,将 $s=i\omega$ 代入式(6)得

 $\omega_n^2 - \omega^2 + 2\omega_n\omega\zeta i =$

 $K(1 - \mu \cos(\omega T)) + K \mu \sin(\omega T)$ i (7) 要想式(7)成立,等式左右两边的实部与实部应 分别相等,则有

$$\begin{cases} \omega_n^2 - \omega^2 = K(1 - \mu \cos(\omega T)) \\ 2\omega_n \omega \zeta = K\mu \sin(\omega T) \end{cases}$$
(8)

令 $\lambda = \omega/\omega_n$,式(8)可以进一步转换为

(1) $\lambda^2 = -k \ln (1 - \exp(-T))/k$

$$\begin{cases} 1 & \chi = -k_c \delta u \left(1 - \mu \cos(\omega T)\right)/k \\ 2\zeta \lambda = -k_c b \mu u \sin(\omega T)/k \end{cases}$$
(9)

通过求解式(9),可得机床车削的极限切削宽 度为

$$b_{\lim} = \frac{1 - \mu \cos\left(2j\pi + \arcsin\frac{2\zeta\lambda}{\mu\sqrt{(2\zeta\lambda)^{2} + (1-\lambda^{2})^{2}}} - \arctan\left(\frac{2\zeta\lambda}{1-\lambda^{2}}\right)\right)}{1 + \mu^{2} - 2\mu\cos\left(2j\pi + \arcsin\frac{2\zeta\lambda}{\mu\sqrt{(2\zeta\lambda)^{2} + (1-\lambda^{2})^{2}}} - \arctan\left(\frac{2\zeta\lambda}{1-\lambda^{2}}\right)\right)} \frac{k\left[(1-\lambda^{2})^{2} + (2\zeta\lambda)^{2}\right]}{k_{c}u(\lambda^{2}-1)}$$

$$(j = 0, 1, ...)$$
(10)

所对应的主轴转速为

$$n = \frac{60\lambda\omega_n}{2j\pi + \arcsin\frac{2\zeta\lambda}{\mu\sqrt{(2\zeta\lambda)^2 + (1-\lambda^2)^2}} - \arctan\left(\frac{2\zeta\lambda}{1-\lambda^2}\right)} \quad (j=0,1,\dots)$$
(11)

将机床车削系统相关动力学参数 k, ζ, ω_n, μ, u, k_c代入式(10)和式(11),即可求得 j=0,1,…时 所对应的主轴转速 n 值和极限切削宽度 b_{lim} 值。

切削重叠系数越大,越容易产生颤振。将 μ=1 代人式(9),经过整理可得极限切削宽度最小值的计 算公式

$$(b_{\rm lim})_{\rm min} = 2k\zeta(1+\zeta)/k_c u \qquad (12)$$

2 颤振稳定性可靠度计算

机械可靠性是指机械产品在规定时间内规定条

件下完成规定功能的能力,采用概率的方式度量这种能力即为可靠度。目前,机械可靠性分析方法主要有矩方法和蒙特卡罗模拟法两类。与矩方法相比,蒙特卡罗模拟法具有通用性强、计算精度高等优点。但是蒙特卡罗方法以大量模拟计算为基础,不适合复杂数值模型(如有限元)的可靠度。由于数控极限切削宽度为显式表达式,故笔者采用蒙特卡罗模拟方法进行颤振稳定可靠度计算。数控车床颤振稳定性可靠度为实际切削宽度小于极限切宽(即6< bim(x))的概率,即 $P_{s} = \int \cdots \int_{b < b_{\lim}(x)} f_{X}(x_{1}, x_{2}, \cdots, x_{n}) dx_{1} dx_{2} \cdots dx_{n} (13)$ 其中: $x_{1}, x_{2}, \cdots, x_{n}$ 为随机设计变量(如动力学参数 $k, \zeta, \omega_{n}, \mu, u, k_{c}$ 等); n 为随机设计变量的个数; $f_{X}(x_{1}, x_{2}, \cdots, x_{n})$ 为随机设计变量联合概率 密度函数。

若随机设计变量相互独立,则有

$$P_{s} = \int \cdots \int_{b < b_{\lim}(x)} f_{X_{1}}(x_{1}) f_{X_{2}}(x_{2}) \cdots$$

 $f_{X_n}(x_n) dx_1 dx_2 \cdots dx_n$ (14) 其中: $f_{X_i}(x_i)$ (*i*=1, 2, …, *n*)为随机变量 x_i 的概

率密度函数。

蒙特卡罗法求解切削颤振稳定性可靠度的基本 思路为:由基本随机变量的联合概率密度函数 $f_x(x)$ 产生N组随机样本 $x_j(j=1, 2, ..., N)$,将 N个随机样本代入机床车削的极限切削宽度函数 表达式,统计大于实际切削宽度 b的样本点数 N_r , 用频率 N_r/N 近似代替可靠度 P_s ,即

$$P_{s} = \int \cdots \int_{R^{n}} I_{r}(x) f_{X}(x_{1}, x_{2}, \cdots, x_{n}) dx_{1} dx_{2} \cdots dx_{n} = E(I_{r}(x)) \approx N_{r}/N$$
(15)

其中: $I_r(x) = \begin{cases} 1 & (x \in R) \\ 0 & (x \notin R) \end{cases}$ 为安全域指示函数; R^n

为n 维变量空间; $E(\cdot)$ 表示数学期望。

其计算流程如图 2 所示,具体步骤如下:

1)确定蒙特卡罗模拟的次数 N;

2) 根据设计参数的分布信息, 抽取 N 组样本;

3)将样本代人车削加工再生型颤振稳定性分 析模型,计算极限切削宽度 b_{im};

4) 计算切削稳定性可靠度。

3 数值算例

某数控车床颤振系统的等效刚度 $k=3\ 100\ \text{N/mm}$,等效阻尼 $c=0.6(\text{N}\cdot\text{s})/\text{mm}$,等效质量 $m=0.01\ (\text{N}\cdot\text{s}^2)/\text{mm}$,主振方向与刀具振动方向的夹角 $\alpha=60^\circ$,动态切削力与刀具振动方向的夹角 $\beta=45^\circ$,单位切削宽度上的切削刚度系数 $k_c=2\ 018\ \text{N/mm}^2$,前后两转(次)切削的重叠系数 $\mu=1$ 。估算数 控车床车削的颤振稳定性可靠度。

具体步骤如下:将数控车床切削系统动力学参数 k,c,m,α,β,k_{c} 和 μ 分别代入式(10)、式(11)和式(12),可得数控车床颤振稳定性瓣图(图 3)以及极限切削宽度最小值(b_{lim})_{min}=0.36 mm。

随机参数的方差的取值应通过测试或者实验数 据的统计分析获得,有关金属材料的机械性能参数 的标准差,可以根据变差系数 *c* 来确定,一般取 *c*=



图 2 颤振稳定性可靠度计算流程图





Fig. 3 Stable lobe graph of CNC lathing

0.05^[11]。随机变量如果受到大量的独立因素的影响(无主导因素),则一般服从正态分布^[11-12]。

按照图 2 所示步骤,采用 10⁵ 次蒙特卡罗抽样 模拟数控车床切削过程,获取极限切削宽度 b_{lim} 的 样本。图 4 为实际切削宽度分别为 $b = (b_{lim})_{min}$, b=0.32 mm,b=0.28 mm = 2000 mm,数控车床切 削颤振稳定性可靠度。计算结果表明:切削宽度b= $(b_{lim})_{min}$ 时,颤振稳定性状况较差,发生失稳的可能 性较大,可靠度的最小值为 0.512;切削宽度 b=0.32 mm时,颤振稳定性得到了显著的改善,发生失 稳的可能性不大,可靠度的最小值为 0.886;切削宽 度 b=0.28 mm时,颤振稳定性状况很好,发生失稳 的可能性很小,可靠度的最小值为 0.995。





4 结束语

笔者基于蒙特卡罗模拟,提出了一种车削加工 再生型颤振稳定性可靠度计算方法。与传统切削力 预测方法相比较,所述方法考虑数控车床颤振系统 的刚度、阻尼、质量以及单位切削宽度上的切削刚度 系数等随机参数对切削稳定性的影响,更加符合工 程实际状况。采用所述方法可以迅速获取金属车削 过程中不同主轴转速时切削稳定性的可靠度,对提 高工件的加工精度,保证刀具的使用寿命,提高生产 效率等具有参考价值。

参考文献

- [1] 于骏一,吴博达. 机械加工振动的诊断、识别与控制[M]. 北京:清华大学出版社, 1994:9-50.
- [2] 刘强,李忠群.数控铣削加工过程仿真与优化:建模、 算法与工程应用[M].北京:航空工业出版社,2010: 57-93.
- [3] 付连字,于骏一,鲍明. 切削颤振的相位特性研究[J]. 振动工程学报,2000,13(4):510-515.
 Fu Lianyu, Yu Junyi, Bao Ming. Study on the phase characteristics of cutting chatter [J]. Journal of Vibration Engineering,2000,13(4):510-515.(in Chinese)
- [4] 吴石,渠达,刘献礼,等. 轴向铣削力与陀螺效应对颤振稳定域的影响[J]. 振动、测试与诊断, 2013, 33
 (6):931-936.

Wu Shi, Qu Da, Liu Xianli, et al. Influence of axial milling force and gyroscopic effect on milling chatter stability[J]. Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis, 2013, 33(6): 931-936. (in Chinese)

[5] 黄强,张根保,张新玉,等.对再生型切削颤振模型的试验分析[J].振动工程学报,2009,21(6):547-

552. (in Chinese)

Huang Qiang, Zhang Genbao, Zhang Xinyu, et al. Experimental analysis on regenerative chatter model [J]. Journal of Vibration Engineering, 2009, 21(6): 547-552. (in Chinese)

[6] 吴石,刘献礼,王艳鑫. 基于连续小波和多类球支持 向量机的颤振预报[J]. 振动、测试与诊断,2012,32 (1):46-50.

Wu Shi, Liu Xianli, Wang Yanxin. Chatter prediction based on continuous wavelet features and multi-class spherical support vector machine [J]. Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis, 2012, 32(1): 46-50. (in Chinese)

[7] 杨毅青,刘强,王民,等. 面向车削颤振抑制的多重 阻尼器优化设计[J]. 振动工程学报,2010,23(4): 468-474.

Yang Yiqing, Liu Qiang, Wang Min, et al. Optimization of multiple tuned mass dampers for chatter suppression in turning [J]. Journal of Vibration Engineering, 2010, 23(4): 468-474. (in Chinese)

- [8] Altintas Y, Stepan G, Merdol D, et al. Chatter stability of milling in frequency and discrete time domain[J]. CIRP Journal of Manufacturing Science and Technology, 2008, 1(1): 35-44.
- [9] Albertelli P, Cau N, Bianchi G, et al. The effects of dynamic interaction between machine tool subsystems on cutting process stability[J]. International Journal of Advanced Manufacturing Technology, 2012, 58(9-12): 923-932.
- [10] Iglesias A, Munoa J, Ciurana J. Optimisation of face milling operations with structural chatter using a stability model based process planning methodology
 [J]. International Journal of Advanced Manufacturing Technology, 2014, 70(1-4): 559-571.
- [11] Zhang Yimin, He Xiangdong, Liu Qiaoling, et al. Robust reliability design of banjo flange with arbitrary distribution parameters[J]. Journal of Pressure Vessel Technology-Transactions of the Asme, 2005, 127(4): 408-413.
- [12] O' Connor P D T, Kleyner A. Practical reliability engineering [M]. 5th ed. Chichester: Weily, 2012: 19-47.



第一作者简介:黄贤振,男,1982 年 6 月 生,副教授。主要研究方向为机械动态 可靠性。曾发表《Reliability-sensitivity analysis using dimension reduction methods and saddlepoint approximations (《International Journal for Numerical Methods in Engineering》2013, Vol. 93, No. 8)等论文。

E-mail: xzhhuang@mail. neu. edu. cn