Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis

doi:10.16450/j.cnki.issn.1004-6801.2016.03.030

长度分形维数在微铣刀磨损状态识别中的应用。

王志强^{1,2}, 官 虎², 房丰洲², 刘 λ^{2}

(1. 天津职业技术师范大学信息技术工程学院 天津,300222)(2. 天津微纳制造技术工程中心 天津,300457)

摘要 针对微铣刀磨损状态在线检测提出了一种新的方法。首先,通过采集待测刀具的铣削振动信号,并采用长度分形维数法提取其特征参量,同时设定微铣刀不同的磨损状态作为参考样本;然后,采集不同样本的多段时域信号,并提取特征参量,进而根据区间估计法确定参考样本的聚类域;最后,将待测刀具的特征参量与参考样本的聚 类域进行比较来判断刀具的磨损状态。基于自行研制的微型三轴立式机床,对上述方法进行了实验验证。首先,确定了微铣刀后刀面刀尖处的最大磨损深度分别为 0,5,10,15,20 和 45 μm 以及主切削刃崩刃 7 种参考样本下的 长度分形维数聚类域;然后,分别提取 10 把待测刀具的分形维数特征参量,并与 7 个参考样本的聚类域进行比较。 实验结果表明,各个待测刀具的特征参量均落在其实际磨损状态所对应的聚类域内,故采用长度分形维数的方法 检测刀具磨损状态切实可行。

关键词 微铣削;刀具磨损;振动响应;长度分形维数;特征参量 中图分类号 TH17

引 言

微铣削技术具有加工材料的多样性和能实现三 维曲面加工的独特优势,使其在制造技术领域的应 用越来越广泛,但微铣刀更容易受到切削过程中切 削振动的影响,从而导致刀具磨损、崩刃,甚至断刀。 为了提高生产效率和降低生产成本,对刀具磨损量 进行在线检测十分重要[1]。根据检测方式的不同, 刀具磨损状态检测方法分为直接法和间接法。直接 法是直接测量与刀具体积有关的参量,具有可靠性 高的优点;但每次测量都须离线检测,故不能及时检 测出加工过程中的刀具状态,使其应用受到了限 制^[2-4]。目前,国内外多采用间接法。Malekian 等^[5]使用切削力信号来监控刀具磨损状态,在15次 实验中错误判断了 4 次刀具磨损状态,作者将其归 结于低进给率以及切削力信号频率的带宽低。 Zhou 等^[6] 以声发射(AE) 信号作为刀具磨损的检测 信号,在尽可能减少外部输入的情况下,通过建立自 回归滑动平均模型(ARMA),以实现对刀具磨损的 在线检测,建立了一种基于声发射信号能量的在线 检测方法。通过监测 AE 信号提取的特征参数比较 容易受到加工过程中被加工件的变形和周围环境的 影响,同时该检测系统成本昂贵。

为了能准确检测刀具的不同磨损状态,笔者提 出了基于长度分形维数的微铣刀磨损状态检测方 法。该方法首先对微铣刀的不同磨损状态进行分 类,建立微铣刀磨损状态参考样本,并确定各参考样 本振动信号的长度分形维数的聚类域。将待检微铣 刀振动信号的长度分形维数特征参量与参考样本的 长度分形维数聚类域进行比较,从而推断出刀具磨 损状态。

基于长度分形维数的刀具磨损状态 检测原理

1.1 微铣刀磨损状态的检测过程

基于长度分形维数的微铣刀磨损状态检测过程 如图1所示。首先,采集待测刀具的振动信号,并对 其进行时域分析,计算出该时域信号的长度分形维 数特征参量;然后,与参考样本的聚类域进行比较, 判断出该待测刀具处于何种磨损状态,并给出相应 建议。

^{*} 国家自然科学基金资助项目(90923038);国家重点基础研究发展计划("九七三"计划)资助项目(2011CB706703);天 津市教委科研计划资助项目(20130404) 收稿日期:2014-04-02;修回日期:2014-05-26



图 1 微铣刀磨损状态检测过程

Fig. 1 Detection process of wear condition of micro milling tool

1.2 长度分形维数计算

长度分形维数是针对非线性动力系统振动波形的前向性,即时间方向上的一致性提出的。根据相空间重构理论^[7-8],对一离散动力系统振动波形进行采样 $A = \{a \mid a = (X_i, Y_i), i = 1, 2, \dots, N\}$,其中: X_i 为时间采样点; Y_i 为相应的振动幅值;N为样本点数。将集合 A按式(1)和式(2)进行拓补重构,则 $A \rightarrow M, M = \{b \mid b = (X_i, Y_i), i = 1, 2, \dots, N\}$,为一单位平面的子集

$$X_i^* = X_i / X_N \tag{1}$$

$$Y_{i}^{*} = \frac{Y_{i} - \min(V_{i})}{\max(V_{i}) - \min(V_{i})}$$
(2)

其中: $V_i = \{Y_1, Y_2, \dots, Y_i\} (i = 1, 2, \dots, N)$ 。

线性变换不改变集合的拓补结构,因此 A 和 M 维数相等。

因为在包覆或量度振动波形时,单元是用具有 一维长度单位的超立方体,因此所得分形维称为长 度分形维,即

$$D_l = 1 + \lim_{N' \to \infty} \frac{\ln L}{\ln N'} \tag{3}$$

在 M 中,有限样本点的非线性动力学系统振动 波形为

$$D_l = 1 + \lim_{N' \to \infty} \ln(L/N') = 1 + \frac{\ln L}{\ln N'}$$
 (4)

对于集合 M,考虑其两个极限状态,首先,在单 位平面内 $N' \rightarrow \infty$, $\Delta y_i \rightarrow 1$,波形对平面填充能力 趋近于覆盖整个平面;其次, $N' \rightarrow \infty$, $\Delta y_i \rightarrow 0$,波 形对平面填充能力趋近于一条直线。这两种情况下 长度分形维数的上下确界的极限计算如下

$$D_l = 1 + \lim_{N' \to \infty \ \Delta y_i \to 1} \frac{\ln L}{\ln N'} =$$

$$1 + \lim_{\substack{N' \to \infty \\ \Delta v \to 1}} \left(\frac{\ln \sum_{i=1}^{N'} \sqrt{(N'^{-1})^2 + (\Delta y_i)^2}}{\ln N'} \right) = 2 \quad (5)$$

$$D_{l} = 1 + \lim_{\substack{N' \to \infty \\ \Delta y_{i} \to 0}} \frac{\ln L}{\ln N'} = 1 + \lim_{\substack{N' \to \infty \\ N' \to 0}} \left(\frac{\ln \sum_{i=1}^{N'} \sqrt{(N'^{-1})^{2} + (\Delta y_{i})^{2}}}{\ln N'} \right) = 1 \quad (6)$$

因此,非线性动力系统振动波形长度分形维数 满足 1 $\leq D_l \leq 2$,具有数学上的严密性。

1.3 参考样本聚类域的确定

微型机床在同一种状态下运行时,不同时刻采 集信号的功率谱基本保持一致,但由于微铣刀的微 量磨损及噪声干扰的存在,功率谱也会发生小幅波 动,故 D₁ 值应在某中心值附近波动^[9-10]。为得到不 同参考样本的聚类域,需要测试多段时域信号,笔者 选取的是 50 段时域信号。由于周围环境、电源电压 不稳定以及测量仪器等原因都会给测量数据带来噪 声,为了使后续的聚类域分析尽量避免受到随机噪 声的干扰,需要对采集到的数据做滤波处理。传统 傅里叶分析的线性滤波器特性存在着去噪和保护信 号突变的矛盾,而基于小波分析的时频滤波器,利用 其带通滤波特性剔除或抑制噪声所在的频带中成分 可以达到较好消噪的效果[11-14]。笔者采用对非平稳 信号比较灵敏的 db4 小波对上述 50 段时域信号进 行消噪处理,然后分别对其按式(4)计算长度分形维 数 D_1 。经计算后得 50 个 D_1 值,这 50 个 D_1 值近似 服从正态分布,然后以概率 99%对 D₁ 值按式(7)进 行母体平均数区间估计

$$P\left\langle \overline{DL} - u_{\frac{a}{2}} \frac{\sigma_0}{\sqrt{m}} < \delta < \overline{DL} + u_{\frac{a}{2}} \frac{\sigma_0}{\sqrt{m}} \right\rangle = 1 - \alpha$$
(7)

其中: m 为 D_l 值的个数; DL 为 D_l 的均值; $u_{\alpha/2}$ 为标准正态分布关于 $\alpha/2$ 的上测分位数, 查标准正态分布关于 $\alpha/2$ 的上测分位数, 查标准正态分布表得 $u_{\alpha/2} = 2.57; \sigma_0$ 为 D_l 的标准差; $\alpha = 0.01$ 。

代入实验数据可得微铣刀该状态下的长度分形 维数的聚类域 δ,作为评判微铣刀该状态的特征 区间。

2 实验验证

2.1 微铣刀磨损实验方案

实验在自行研制的多功能微型三轴立式机床上

进行,如图 2 所示。其 x 轴行程为 100 mm, y 轴和 z 轴行程均为 50 mm, 机床分辨率为 0.1 μm, 定位 精度小于 3 μm, 重复定位精度小于 1 μm。



图 2 多功能微型立式机床 Fig. 2 Multifunctional micro machine

实验过程中使用的硬质合金微铣刀如图 3 所示。刀具几何参数见表 1,工件材料为硬铝合金。切削参数如下:主轴转速 n 为 15 kr/min,每齿进给量 f_s 为 100 μ m,铣削深度 a_ρ 为 20 μ m,冷却方式为空气冷却,铣削方式为顺铣平面。本实验中所涉及的参考样本和待测道具 1~10 均按上述参数进行铣削加工。



图 3 硬质合金微铣刀 Fig. 3 Carbide micro milling cutter

表1 3	微铣刀几	何参数
------	------	-----

Tab. 1 Geometrical parameters of micro milling tool

刃径	刃数 n	前角	后角	螺旋角	刀柄直
d/mm		γ₀/(°)	α₀/(°)	β/(°)	径 <i>D</i> /mm
0.6	2	0	10	35	4

2.2 微铣刀磨损状态的确立

微铣刀磨损最严重的部位发生在刀尖而不同于 常规刀具的后刀面磨损,并且随着切削距离的增大, 刀尖圆弧半径、切削刃钝圆半径都在增大,其变化量 对工件加工质量都将产生直接影响^[15];因此,亟需 一种新的测量方法来衡量微细铣削加工中微铣刀的 磨损量。

笔者以微铣刀后刀面刀尖处,垂直于主切削刃

的最大磨损深度 h_{max}为刀具的磨损量来研究微铣刀 的磨损状态^[16]。为了测量最大磨损深度,首先;利 用超景深显微镜 VHX-500 拍摄刀尖处的图像;然 后,根据放大比例从图上直接量出 h_{max}的具体数值。 图 4中给出的是最大磨损深度为 25μm 时的刀尖磨 损情况。



(a) The end of milling cutter (b) The muximum wear depth

图 4 最大磨损深度测量示意图



在切削加工过程中,刀具的磨损可分为正常磨 损和非正常磨损。正常的磨损是指随着切削时间的 推移,磨损逐渐扩大;非正常磨损是指在加工时,铣 刀突然崩刃、卷刀或刀片碎裂^[17]。

在 2.1 节实验方案下采用硬质合金微铣刀铣削 硬铝合金时,刀具的后刀面刀尖处磨损较为剧烈。 随着铣削时间的推移,甚至出现了崩刃(主切削刃上 出现崩口、小缺口)现象。

为了得到微铣刀的磨损曲线,选用9把新铣刀, 其中每3把1组,分别在3种工况下进行微铣刀渐 进磨损试验,3种工况如表2所示。每把铣刀从新 刀开始切削,直至刀具磨钝为止,其间每隔一定时间 测量一次最大磨损深度,每组实验重复3次。在3 种工况下,采集到的微铣刀铣削硬铝合金的磨损数 据分别如表3~表5所示。根据每种工况下铣刀磨 损量的均值数据可画出微铣刀后刀面刀尖处的最大 磨损深度 h_{max}与铣削时间的关系曲线,如图5所示。

通过图 5 中的磨损曲线可以看出,在微铣刀渐

表 2 微铣刀磨损实验切削参数 Tab. 2 The cutting parameters of micro milling tool

工况	主轴转速/ (kr・min ⁻¹)	铣削宽度/ μm	铣削深度/ μm	工件 材料
1	10	600	40	钛合金
2	15	600	30	不锈钢
3	20	600	20	硬铝合金

Гаb. З	The experimental	data	of	micro	milling	tool	wear	at
	the first condition							

铣削时间/	第1组	第1组工况磨损量/μm				
min	铣刀1	铣刀2	铣刀3	$\mu \mathrm{m}$		
3	3.2	3.7	3.4	3.4		
8	4.1	6.5	5.7	5.4		
13	11.0	11.0	10.4	10.8		
23	12.2	12.3	13.6	12.7		
33	16.2	15.5	16.2	15.9		
43	22.5	19.1	22.7	22.4		
53	46.9	47.8	44.9	46.5		
63	54.1	53.7	52.6	53.5		
73	58.8	61.3	63.6	62.1		

表 4 第 2 种工况下微铣刀的磨损实验数据

Tab. 4 The experimental data of micro milling tool wear at the second condition

铣削时间/	第2组	均值/		
min	铣刀4	铣刀5	铣刀6	$\mu \mathrm{m}$
10	2.5	3.0	2.2	2.6
20	5.7	4.3	4.3	4.7
30	10.8	7.7	9.2	9.2
50	12.6	11.9	13.4	12.6
70	14.4	15.5	15.4	15.1
90	20.4	20.4	19.6	20.1
95	36.7	34.6	35.5	35.6
100	39.7	42.8	42.3	41.6
105	58.8	57.3	60.2	58.8

表 5 第 3 种工况下微铣刀的磨损实验数据

Tab. 5 The experimental data of micro milling tool wear at the third condition

铣削时间/	第3组	第3组工况磨损量/μm				
min	铣刀7	铣刀8	铣刀 9	$\mu \mathrm{m}$		
20	2.8	3.6	2.4	2.9		
40	5.3	4.9	5.7	5.3		
60	9.2	9.8	10.1	9.7		
90	13.0	13.2	12.4	12.9		
120	14.8	15.2	15.0	15.0		
150	19.6	18.7	17.8	18.7		
160	36.6	38.1	38.3	37.5		
170	44.1	44.8	46.3	45.1		
180	60.2	59.8	58.8	59.6		

进磨损过程中,微铣刀的后刀面刀尖处最大磨损深 度 h_{max}的变化曲线与车刀的典型磨损过程曲线相 似,同样存在磨损过程的3个阶段,即初期磨损、正 常磨损和急剧磨损。

l) 初期磨损:磨损量为 0~9.8 μm。由于刃磨



后新刀的后刀面与加工表面间的实际接触面积小, 压强大,故磨损很快,新刃磨后刀面上的微观粗糙度 也加剧了磨损。

2)正常磨损:磨损量为 9.8~20.2 μm。刀具 经过初期磨损后,后刀面上被磨出一条狭窄的不规则磨损带,压强减小,故磨损量的增加也减缓,同时 磨损也比较稳定。

3)急剧磨损:磨损量大于 20.2 μm。刀具经过 正常磨损阶段后,切削刃变钝,切削力增大,切削温 度升高,刀具材料消耗急速增多,此时刀具如继续工 作,不仅使加工质量下降,而且加工成本迅速上升。

根据微铣刀磨损曲线设置了 7 个不同的微铣刀 磨损状态作为参考样本,其中样本 1 到样本 6 的微 铣刀后刀面刀尖处的最大磨损深度分别为 0,5,10, 15,20 和 45 μm,样本 7 为主切削刃崩刃。

2.3 铣削振动信号采集

铣削振动信号采集系统如图 6 所示。在信号采 集过程中,采用了 PCB603C01 型单向 ICP 压电加 速度传感器,利用磁座将其安装在夹持工件的夹具 上,如图 7 所示。

检测过程中 ICP 压电加速度传感器输出电压 信号,经过东华测试分析仪 DH5922 内置低通滤波



图 6 振动信号采集系统示意图



图 7 传感器位置 Fig. 7 The location of the sensor

器进行低通滤波,最后由微型计算机控制 DH5922 来实现振动信号数据的采集。

2.4 实验结果分析

实验中,传感器响应频率为25kHz,根据采样 定理,取采样频率 f = 50 kHz,每种状态下各测取 50 段时域信号 X(t),每段 10 240 个点。将每一种 样本状态测试的时域信号作为原始数据,分别进行 滤波处理,然后按式(4)和式(7)计算出各个样本的 长度分形维数特征参量及聚类域δ。计算结果列于 表 6,其误差小于±0.01。

计算结果发现,各个状态的长度分形维数值满 足如下规律:样本 7>样本 6>样本 5>样本 4>样 本 3>样本 2>样本 1。出现这种规律是因为从振 动信号中提取的长度分形维数特征值表征的是信号

Tal	b. 6 The clu	stering dom	ain of referei	ice exemplars	5
初期]磨损		正常磨损		剧
羊木 1	样木 2	样木 3	样木 4	样本 5	样本 6

表 6 参考样本聚类域

讨哈尔粉	初期磨损		正常磨损			剧烈磨损	
叫挜扒奴	样本 1	样本 2	样本 3	样本 4	样本 5	样本 6	样本 7
1	1.110 6	1.302 7	1.347 3	1.410 6	1.584 1	1.738 7	1.865 9
2	1.074 6	1.283 7	1.369 8	1.394 1	1.590 6	1.762 9	1.871 5
÷	÷	:	:	:	:	:	:
49	1.095 4	1.309 5	1.372 2	1.441 9	1.605 4	1.751 2	1.857 5
50	1.118 5	1.315 6	1.352 9	1.425 3	1.559 9	1.731 1	1.847 7
聚类域 δ	(1.0622, 1.1202)	(1.2762, 1.3216)	(1.3321, 1.3753)	(1.3798, 1.4436)	(1.5519, 1.6071)	(1.726 8, 1.773 6)	(1.8216, 1.8732)

的不规则程度,与信号的能量大小无关。随着微铣 刀后刀面刀尖处最大磨损深度 hmax 的增加,微铣刀 与工件之间的磨损越来越剧烈,振动信号波形的变 化也越来越不规则,信号的长度分形维数则逐渐增 大;因此,将长度分形维数作为判断微铣刀的磨损状 态特征参数比较可靠。

随机抽取10把微铣刀,每把微铣刀均进行3次 铣削实验,铣削实验和采集微铣削振动信号均按照 2.1和 2.3 节方案进行,采样频率为 50 kHz。分别 对采集到的 30 组时域信号按式(4)计算,得到如 表7所示的长度分形维数特征参量。对表6、表7的 数据进行分析可知如下结果。

1) 待测刀具 4 的长度分形维数落在了样本 1 的聚类域区间内,待测刀具1,5的长度分形维数均 落在了样本2的聚类域区间内,因此待测刀具1,4, 5 属于初期磨损。待测刀具 6 和 9,2 及 10,8 的长 度分形维数分别包含于样本 3,4 和 5 的聚类域,属 于正常磨损。因此,待测刀具1,2,4,5,6,8,9,10均 可继续使用。实验结果与实际所取状态一致。

表 7 待测刀具的长度分形维数特征值

Tab. 7 The characteristic parameters of tested tools

待测		试验次数		样本
刀具	1	2	3	区间
1	1.279 8	1.313 2	1.293 7	2
2	1.396 7	1.431 1	1.412 9	4
3	1.871 5	1.827 3	1.864 6	7
4	1.107 9	1.115 3	1.119 8	1
5	1.318 8	1.294 5	1.287 1	2
6	1.366 4	1.339 8	1.342 5	3
7	1.738 2	1.756 8	1.727 9	6
8	1.582 0	1.593 6	1.557 3	5
9	1.353 3	1.369 1	1.341 8	3
10	1.410 8	1.386 2	1.428 5	4

2) 待测刀具 3,7 的长度分形维数分别落在了 样本7和样本6的聚类域内,可判断出这两个微铣 刀的磨损状态为剧烈磨损,故待测刀具3,7应停止 继续使用。

597

3 结束语

笔者基于微铣刀不同磨损状态下的分形频谱特性,提出了从铣削过程的振动信号中提取长度分形 维数来反映微铣刀的磨损状态。在此基础上,利用 实验室自行研制的多功能数控微型机床对该方法的 有效性进行了实验验证。从实验结果和理论计算的 结果比较中可以发现,采用长度分形维数来识别微 铣刀的磨损状态在工程实际中具有一定的适用性。

参考文献

- Kious M, Ouahabi A, Boudraa M, et al. Detection process approach of tool wear in high speed milling
 [J]. Measurement, 2010, 43(10): 1439-1446.
- [2] Fang F Z, Liu K, Kurfess T. Tool-based micro machining and applications in MEMS. MEMS/NEMS handbook: techniques and applications [M]. Massachusetts, USA : Kluwer Academic Press, 2005:63-126.
- [3] Toh C K. Static and dynamic cutting force analysis when high speed rough milling hardened steel [J]. Materials & Design, 2004, 25(1): 41-50.
- [4] Donovan A, Scott W. On-line monitoring of cutting tool wear through tribo emf analysis[J]. International Journal of Machine Tools and Manufacture, 1995, 35 (11): 1523-1535.
- [5] Malekian M, Park S S, Jun M B G. Tool wear monitoring of micro-milling operations[J]. Journal of Materials Processing Technology, 2009, 209(10): 4903-4914.
- [6] Zhou Junhong, Chee K. Tool wear monitoring using acoustic emissions by dominant-feature identification
 [J]. Instrumentation and Measurement, 2010, 60
 (2): 547-559.
- [7] James T. Estimating fractal dimension[J]. Journal of the Optical Society of America A, 1990, 7(6): 1055-1073.
- [8] Smith Jr T G, Lange G D, Marks W B. Fractal methods and results in cellular morphology-dimensions, lacunarity and multifractals[J]. Journal of Neuroscience Methods, 1996, 69(2): 123-136.

- [9] He Kai, Pang Pengfei. Automatic classification method for low-dimensional nano materials based on SEM image[J]. Nanotechnology and Precision Engineering, 2012, 10(1): 24-29.
- [10] Ye None, Li Xiangyang. A machine learning algorithm based on supervised clustering and classification [J]. Active Media Technology, 2001, 2252(14): 327-334.
- [11] Oppenheim A V. Signals and systems[M]. Beijing: Tsinghua University Press, 2005: 67-98.
- [12] Walker J S. Fourier analysis and wavelet analysis[J]. Notices of the American Mathematical Society, 1997, 44(6): 658-670.
- [13] Daubechies I. The wavelet transform, time-frequency localization and signal analysis[J]. IEEE Transactions on Information Theory, 1990, 36(5): 961-1005.
- [14] 李世超,石秀华,崔海英. 基于遗传小波神经网络的双 余度电极故障诊断[J]. 振动、测试与诊断,2009,29 (2):223-226.

Li Shichao, Shi Xiuhua, Cui Haiying. Fault diagnosis is based on genetic algorithms wavelet neural network in dual-redundancy brushless DC motor[J]. Journal of Vibration, Measurement & Diagnosis, 2009, 29(2): 223-226. (in Chinese)

- [15] Liang S Y, Dornfeld D A. Tool wear detection using time series analysis of acoustic emission[J]. Journal of Engineering for Industry, 1989, 111(3) : 199-205.
- [16] Zhu Kunpeng, Yoke S W, Geok S H. Multi-category micro-milling tool wear monitoring with continuous hidden Markov models[J]. Mechanical Systems and Signal Processing, 2009, 23(2): 547-560.
- [17] Salgado D R, Alonso F J. Tool wear detection in turning operations using singular spectrum analysis [J]. Journal of Materials Processing Technology, 2006, 171(3): 451-458.



第一作者简介:王志强,男,1983 年 6 月 生,博士生。主要研究方向为微细铣削 及切削技术、微铣刀磨损状态的在线监 测技术、多功能微细加工系统的设计。 曾发表《Damage diagnosis for wind turbine blades based on the shifting distance of characteristic frequency》 (《CISP"08》,2009)等论文。

E-mail: XiaoKing. ky @ hotmail. com